

Werth TomoScope® L

Die neue Leistungsklasse für vollständiges und genaues Messen in kompakter Bauweise

The New Level of Performance for Complete and Accurate Measurement in a Compact Design

La Nouvelle Référence en terme de Performance pour des Mesures Complètes et Précises le tout dans un design compact



- Multisensor-Koordinatenmessgerät für das dreidimensionale Messen mit Computertomografie
- Grundgerät mit stabilem Hartgestein-aufbau, Präzisionslinearführungen und hochgenauer luftgelagerter Drehachse
- Großer Abstand zwischen Röntgenröhre und Detektor für präzises Messen mit kleinen Kegelwinkeln
- Bauart Vollschutzgerät nach Röntgenverordnung
- Optische Werkstück-Positionierhilfe zur einfachen Positionierung der Messobjekte
- Software zur geschwindigkeitsoptimierten 3D-Rekonstruktion von Werkstückgeometrien
- WinWerth® – grafisch interaktive, benutzerfreundliche Messsoftware
- Werth Bildverarbeitungssystem für die Aufnahme und Bearbeitung von Röntgenbildern (Patentanmeldung)
- Lokales Subvoxeling zur Verringerung der Antastabweichung (Patent)

Optionen:

- Zweite Sensorachse für Multisensorbetrieb (Patentanmeldung)
- Werkstückwechselsystem
- Rastertomografie (Patentanmeldung)
 - Messung von kleinen Merkmalen, auch an großen Werkstücken, mit hoher Auflösung
 - Messbereichserweiterung
- Multi-ROI-Tomografie zum hochauflösenden Messen kleiner Objektdetails an beliebiger Position im Messvolumen im gleichen Bezugssystem (Patent)
- Volumenschmitt-Tomografie zur Auswertung beliebiger Schnittebenen im Voxelvolumen (Patentanmeldung)
- Helix-Tomografie zur Reduzierung von Kegelstrahlartefakten
- OnTheFly-Tomografie zur deutlichen Reduzierung der Messzeit
- Mehr-Spektren-Tomografie zur Minimierung von Artefakten bei der Messung von Multimaterial-Werkstücken
- Werth Werkzeugkorrektur (Patent) zur direkten Korrektur des Spritzgußwerkzeuges
- Werth Autokorrektur (Patentanmeldung)

- Multisensor Coordinate Measuring Machine for 3D measurements with Computed Tomography (CT)
- Rigid granite base with precision linear guideways and high accuracy air bearing rotary axis
- Large distance between X-ray source and detector for precise measurement with small cone angles
- Fully protective lead shielding construction according to X-ray device regulations
- Optical workpiece positioning aid for easy positioning of the measuring objects
- Software to optimize the speed of 3D workpiece geometry reconstruction
- WinWerth® – graphically interactive, user-friendly measuring software
- Werth image processing system for generating and processing of X-ray images (patent pending)
- Local subvoxeling for reduction of the probing error (patent)

Options:

- Second Z-axis for operation in multi-sensor mode (patent pending)
- Workpiece changing system
- Raster tomography (patent pending)
 - Measurement of small features, even on large workpieces, with high resolution
 - Extending the measurement area
- Multi-ROI tomography for high resolution measurement of small object details at any position in the measurement volume in the same reference system (patent)
- Volume cross-section image processing for evaluation of cross sections directly in the voxel volume (patent pending)
- Sprial CT for reducing cone beam artifacts
- OnTheFly tomography to significantly reduce the measurement time
- Multi-Spectra-Tomography to minimize artifacts when measuring multi-material workpieces
- Werth Tool Correction (patent) for direct correction of the injection mold
- Werth Autocorrection (patent pending)

- Machine à Mesurer Tridimensionnelle Multisensor par Tomographie assistée par Ordinateur CT
- Structure en granit avec guidages mécaniques de précision et axe de rotation pneumatique
- Grande distance source / détecteur pour des mesures précises grâce un angle de cône faible
- Carter de protection conçu en accord avec les normes de radio protection rayons X
- Système d'aide optique pour le positionnement aisément de la pièce à mesurer
- Logiciel avec algorithmes d'optimisation de la vitesse de reconstruction de la géométrie 3D
- WinWerth® – interface graphique interactif, d'utilisation conviviale
- Analyse d'image Werth pour générer et travailler les images de rayons X (dépôt de brevet)
- Subvoxeling local pour réduire l'incertitude de mesure (brevet)

Options:

- 2nd axe Z pour un fonctionnement multisensors (dépôt de brevet)
- Système pour palettisation de pièces
- Raster tomography (dépôt de brevet)
 - pour la mesure de petits éléments en haute résolution sur des pièces mal-gré tout volumineuses
 - pour augmenter le volume de mesure
- Multi ROI tomographie pour la mesure en haute résolution de petits détails de l'objet à n'importe quelle position dans le volume de mesure et dans le même système de référence (brevet)
- Volume cross-section CT pour évaluer n'importe quelle section dans le volume voxel (dépôt de brevet)
- Sprial CT pour réduire les artefacts dus à l'angle de cône du faisceau
- OnTheFly-Tomographie réduction drastique des temps de mesure
- Multi-Spectre-Tomographie pour réduire les artefacts lors de la mesure de pièces multi matériaux
- Werth Tool Correction (brevet) pour corriger directement les moules d'injection
- Werth Autocorrection (dépôt de brevet)

Werth TomoScope® L



Die neue Leistungsklasse für vollständiges und genaues Messen in kompakter Bauweise

The New Level of Performance for Complete and Accurate Measurement in a Compact Design

La Nouvelle Référence en terme de Performance pour des Mesures Complètes et Précises le tout dans un design compact

Übersicht:

Gerätetyp: Multisensor-Koordinatenmessgerät mit Tomografieeinrichtung
Messkopsysteme: Kompakt-Röntgensensor, optische Sensoren, Bildverarbeitung, mechanisch schaltende und messende Messkopsysteme
Steuerungsart: CNC-Streckensteuerung
Messsoftware: WinWerth®
Betriebssystem: MS Windows

Messbereiche:

Max. Teileabmessungen für Tomografie***
– Für "Im Bild"- Messungen:
von L = 175 mm, Ø = 175 mm
bis L = 379 mm, Ø = 340 mm
– Mit Option Rastertomografie:
von L = 493 mm, Ø = 299 mm
bis L = 678 mm, Ø = 470 mm
Max. Teileabmessungen für andere Sensoren:
L = 600 mm, Ø = 500 mm (einseitig)
Max. Abstand Röntgenquelle - Röntgensensor:
FDD = 1250 mm

Abmessungen und Massen:

Installationsbereich (ohne Gerätetisch):
Tiefe: ca. 1980 mm
Breite: ca. 2570 mm
Höhe: ca. 1976 mm
Maschine: 8000 kg - 11000 kg
Werkstückmasse: 40 kg
- Optional: 75 kg
- Für spezifizierte Längenmessabweichung: 10 kg

Maximal zulässige Längenmess- bzw. Antastababweichung MPE*

Für gute Messraumbedingungen

Optischer und taktiler Sensor²⁾
für¹⁾
E₁: (2,5+L/120) µm
E₂: (2,9+L/100) µm
E: (4,5+L/75) µm

CT-Sensor
für¹⁾
P: 4,5 µm
E: (4,5+L/75) µm
SD³⁾: (3,5+L/100) µm

(L = Messlänge in mm an Inlehnung an ISO 10360 bzw. VDI/VDE 2617)

Sonstige Leistungsmerkmale:

Auflösung Wegmesssystem: 0,1 µm
Geschwindigkeit: V_{max} = 150 mm/s
Beschleunigung: a_{max} = 300 mm/s²

Röntgenkomponenten:

- Röntgenröhre:
Je nach Anforderung:
Transmissionstarget: 130 kV, 160 kV, 190 kV
225 kV, 240 kV, 300 kV
Reflektionstarget: 225 kV, 270 kV, 300 kV

- Detektor:
– Fläche:
von 200x200 mm² bis 432x432 mm²
– Pixelanzahl:
von (1000x1000) Pixel bis (4000x4000) Pixel
– Pixelmittelpunktabstand: 100 µm – 200 µm

Anschlusswerte**:

Spannung Messgerät: 430 V (230 V) ±10%
Frequenz: 48-62 Hz
Leistung: max. 2000 VA
Luftdruck: 5,5–10 bar
Luftverbrauch: 3000 Nl/h

Zulässige Umgebungsbedingungen:

Umgebungsluft: Feuchte 40%–70%
rel. F., ölfrei
Luftverschmutzung: max. 0,05 mg/m³
Betriebstemperatur: 10–35 °C

General:

Machine type: multisensor coordinate measuring machine with CT device
Probing systems: compact X-ray sensor, optical sensors, image processing, mechanical probing systems: trigger and scanning probes
Modes of operation: linear path control
Measuring software: WinWerth®
Operating system: MS Windows

Measuring Ranges:

Max. part dimensions for tomography***
– For measurements "in the image":
from L = 175 mm (6.9"), Ø = 175 mm (6.9")
to L = 379 mm (14.9"), Ø = 340 mm (13.4")
– With optional raster tomography:
from L = 493 mm (19.4"), Ø = 299 mm (11.7")
to L = 678 mm (26.7"), Ø = 470 mm (18.5")
Max. part dimensions for other sensors:
L = 600 mm (23.6"), Ø = 500 mm (19.7") (one-sided)
Max. distance X-ray source - detector:
FDD = 1250 mm (49.2")

Dimensions and Masses:

Installation area (without instrument table):
Depth: approx. 1980 mm (78")
Width: approx. 2570 mm (101.2")
Height: approx. 1976 mm (77.8")

Machine weight: 8000 kg - 11000 kg
(17640 lbs. - 19845 lbs.)

Workpiece weight: 40 kg (88 lbs.)
- Optional: 75 kg (165 lbs.)
- For specified Error MPE: 10 kg (22 lbs.)

Maximum Permissible Error MPE*

For advanced laboratory conditions

Optical and tactile Sensor²⁾
for¹⁾
E₁: (2,5+L/120) µm
E₂: (2,9+L/100) µm
E: (4,5+L/75) µm

CT-Sensor
for¹⁾
P: 4,5 µm
E: (4,5+L/75) µm
SD³⁾: (3,5+L/100) µm
(Where L = measuring length in mm comparable to ISO 10360 and VDI/VDE 2617)

Additional Performance Data:

Resolution of linear measuring system:

0,1 µm (0.000004")

Positioning speed: V_{max} = 150 mm/s

Acceleration: a_{max} = 300 mm/s²

X-ray Components:

- X-ray Source:

According to requirements:
Transmission target: 130 kV, 160 kV, 190 kV
225 kV, 240 kV, 300 kV
Reflection target: 225 kV, 270 kV, 300 kV

- Detector:

– Surface area:
from 200x200 mm² to 432x432 mm²
– Number of pixels:
from (1000x1000) pixel to (4000x4000) pixel
– Pixel center distance: 100 µm – 200 µm

Supply Data**:

Voltage measuring machine: 430 V (230 V) ±10%

Frequency: 48-62 Hz

Power: max. 2000 VA

Air pressure: 5.5–10 bar

Air consumption: 3000 Nl/h

Permissible Environmental Conditions:

Environmental air: Humidity 40%–70%

rel. hum., oil free

Air contamination: max. 0.05 mg/m³

Operating temperature: 10–35 °C (50–95 °F)

Généralités :

Type de machine : Machine à mesurer multisensors avec tomographie
Tête de mesure : Sensor à rayons X compact, sensors optiques, traitement de l'image, systèmes de palpage mécaniques : Palpeurs à déclenchement et palpeurs mesurants
Mode de pilotage : Commande CNC
Logiciel de mesure : WinWerth®
Système d'exploitation : MS Windows

Capacité de mesure :

Dimension max des pièces pour tomographie***
– Mesure „dans le champ“ :
à partir de L = 175 mm, Ø = 175 mm
à L = 379 mm, Ø = 340 mm
– Avec option raster tomography :
à partir de L = 493 mm, Ø = 299 mm
à L = 678 mm, Ø = 470 mm
Dimension max des pièces avec autres sensors :
L = 600 mm, Ø = 500 mm (unilatéral)
Distance max. source rayon X - détecteur :
FDD = 1250 mm

Dimensions et masses :

Surface de l'installation (sans table) :
Larg : approx. 1980 mm
Long : approx. 2570 mm
Haut : approx. 1976 mm

Masse de la machine : 8000 kg - 11000 kg

Masse de la pièce : 40 kg
- Option : 75 kg
- Pour erreur MPE spécifiée : 10 kg

Erreur maximale permise MPE*

Pour laboratoire conditions supérieures

Sensor optique et palpage²⁾
pour¹⁾
E₁: (2,5+L/120) µm
E₂: (2,9+L/100) µm
E: (4,5+L/75) µm

CT-Sensor
pour¹⁾
P: 4,5 µm
E: (4,5+L/75) µm
SD³⁾: (3,5+L/100) µm

(Où L = Longueur mesurée en mm comparable à ISO 10360 et VDI/VDE 2617)

Autres données techniques :

Résolution sur les axes linéaires :

0,1 µm

Vitesse de positionnement : V_{max} = 150 mm/s

Accélération : a_{max} = 300 mm/s²

Composants rayon x :

- Source rayon X :
Suivant recommandations :
Cible transmission : 130 kV, 160 kV, 190 kV
225 kV, 240 kV, 300 kV
Cible réflexion : 225 kV, 270 kV, 300 kV

- DéTECTEUR :

– Surface détecteur :
à partir de 200x200 mm² à 432x432 mm²
– Nombre de pixels :
à partir de (1000x1000) pixels à (4000x4000) pixels
– entraxe pixel : 100 µm – 200 µm

Alimentation** :

Tension appareil de mesure : 430 V (230 V) ±10%
Fréquence : 48-62 Hz
Puissance : max. 2000 VA
Pression atmosphérique : 5,5–10 bar
Consommation d'air : 3000 Nl/h

Environnement admissible :

Air environnant : Humidité 40%–70%

hum. rel., sans huile

Pollution : max. 0,05 mg/m³

Température de fonctionnement : 10–35 °C

¹⁾ $\vartheta = 20^\circ C \pm 2 K \quad \Delta\vartheta = 1 K/h \quad m \leq 10 kg$ (22 lbs.)

²⁾ Gemessen mit TP200 oder Sensor gleicher oder besserer Antastabweichung / Measured with TP200 or sensor with equal or better probing deviation / Mesurer avec TP200 ou sensor avec une erreur de palpation équivalente ou inférieure

³⁾ Zum Vergleich mit nicht richtlinienkonform spezifizierten Geräten (Vergleichswert) / For comparison with machines that are not specified according to the guideline (reference value) / Pour comparaison avec les machines qui ne sont pas spécifiées suivant les normes (valeur de référence)

* Details siehe Werth Endkontrollrichtlinie / For details see the Werth final testing guideline / Détails, voir procédure Werth pour réception finale

** Anderer Anschlußwerte auf Anfrage oder gemäß Länderkit / Other supply data on request or according to specific countrykit / Autres fournitures sur demande ou suivant les kits pays spécifiques

*** Abhängig vom Einmesszustand und vom Aspektverhältnis der Bauteile / Depending on calibration condition and aspect ratio of the components / Dépendant de la méthode de calibrage et du rapport hauteur/diamètre du composant

Technische Änderungen vorbehalten – 12/2021

Subject to change without notice – 12/2021

Sous réserve de modifications – 12/2021



MSP Metrology (M) Sdn. Bhd.

(1043455-P)

Tel: +607-862 6772 | +603-5523 9667

Email: enquiry@mspmetrology.com

Website: www.mspmetrology.com

